

# Matemática Superior Aplicada



# Descomposición LU

Prof.: Dr. Juan Ignacio Manassaldi

J.T.P.: Ing. Amalia Rueda





Se llama factorización LU (o LU) de A a la descomposición de A en tres matrices P; L; U que cumplen las siguientes condiciones:

$$PA = LU$$

#### Donde:

U es una matriz triangular superior con elementos diagonales no nulos L es una matriz triangular inferior con elementos diagonales iguales a 1 P es una matriz de permutaciones.

Otra propiedad de interés:  $A^{-1} = U^{-1}L^{-1}P$ 





```
16
        12
                 19
                          19
18
                 19
                          16
18
        10
                 19
                                  >> [L U P]=lu(A)
                   L =
                                                            18.0000
                                                                                        9.0000
                                                                      1.0000
                                                                               19.0000
             0
                      0.8889
                               1.0000
                                                      0
                                                                     11.1111
                                                                                        11.0000
                                                                               2.1111
                      1.0000
                               0.8100
                                        1.0000
             1
                                                                              -1.7100
                                                                                       -15.9100
                               0.4400
                                        0.0234
                                                 1.0000
                                                                                       10.5322
```





Aplicación en Sistema de ecuaciones

Sea el sistema:

$$Ax = b$$

Realizamos la descomposición PLU de A  $\longrightarrow PA = LU$ 

Luego:

$$A = PLU$$

Finalmente reemplazamos en el sistema Original

$$P'LUx = b$$





Nuestro nuevo sistema a resolver es

$$P'LUx = b$$

Para resolverlo definimos los siguientes nuevos vectores

$$LUx = Pb \implies L(Ux) = (Pb)$$

$$z = Pb$$

Conozco P y conozco b por lo que calculo z de manera directa

$$Ly = z$$
  $Ux = y$ 

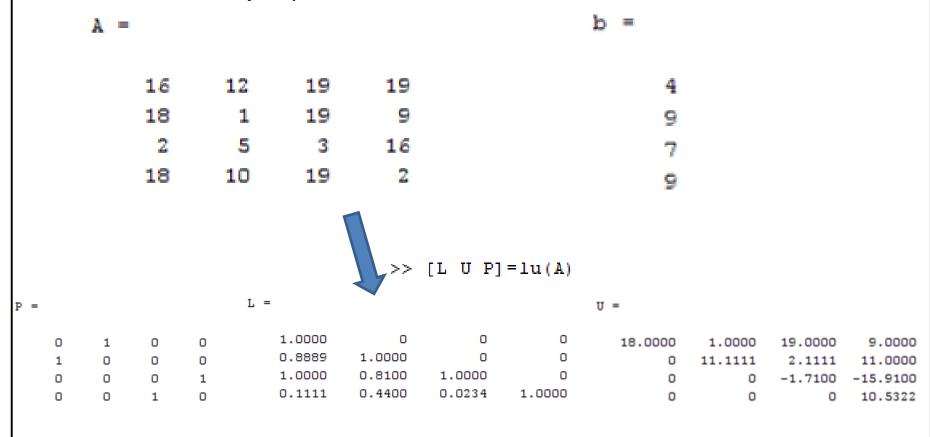
Debemos resolver estos dos sistemas de ecuaciones





¿Cuál es la ventaja si ahora debo resolver dos sistemas en vez de uno?

Lo vemos con un ejemplo:







Primer paso: 
$$z=Pb$$

Segundo Paso: 
$$Ly=z$$

$$y_1$$

$$y_2$$

$$y_3$$

$$y_4$$





¿Qué ventaja tiene este sistema de ecuaciones?

¡Fácil resolución! Aplicamos el método de sustitución hacia delante





```
Lo resolvemos y obtenemos: 🔻 = 9.0000
```

-4.0000

3.2400

7.6842

Ultimo Paso: 
$$Ux=y$$

				$x_3$
				$x_4$
18.0000	1.0000	19.0000	9.0000	9.0000
0	11.1111	2.1111 -1.7100	11.0000 -15.9100	3.2400
0	0	0	10.5322	7.6842





¿Qué ventaja tiene este sistema de ecuaciones?

¡Fácil resolución! Aplicamos el método de sustitución hacia atrás





#### Finalmente:

 $\mathbf{x} =$ 

9.2690

0.5675

-8.6830

0.7296





#### Resumen:

$$Ax = b$$

$$P'LUx\!=\!b$$
 Nuevo sistema equivalente

$$z = Pb$$

Calculo directo de z

$$Ly = z$$

Obtenemos *y* por sustitución hacia delante

$$Ux = y$$

Obtenemos **x** por sustitución hacia atrás



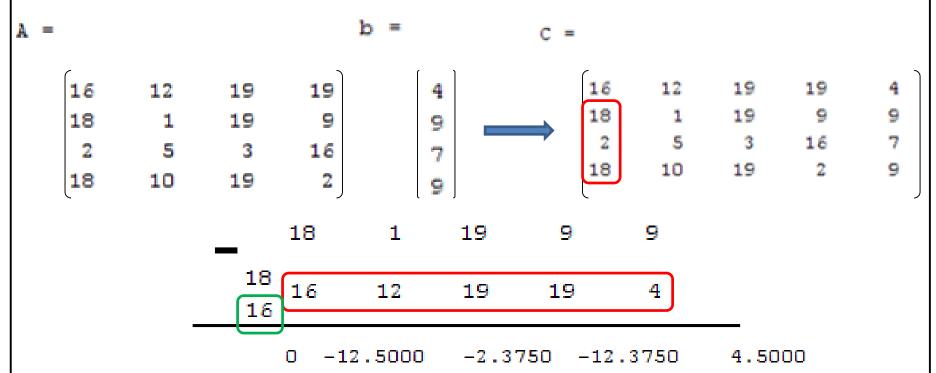


Algunas cuestiones para discutir...





#### Recordamos la eliminación Gaussiana:



La técnica de *pivoteo parcial* consiste en ubicar en la fila pivote el termino de mayor magnitud de tal forma que al realizar la división por dicho termino no se incurre en la violación de división por números cercanos a cero ni la división por cero.

Entonces debemos cambiar de lugar las filas





#### Ahora si eliminamos la primera columna:

```
18.0000
           1.0000
                    19.0000
                               9.0000
                                         9.0000
          11.1111
                              11.0000
                     2.1111
                                        -4.0000
           4.8889
                     0.8889
                              15.0000
                                          6.0000
      0
           9.0000
                          0 -7.0000
```





```
18.0000
          1.0000
                   19.0000
                          9.0000
                                      9.0000
         11.1111
                   2.1111 11.0000
                                     -4.0000
     0
          4.8889
                   0.8889
                           15.0000
                                    6.0000
          9.0000
                        0
                           -7.0000
```

# ¿hace falta cambiar el pivote? No, procedemos con la eliminación

```
C =
  18.0000
             1.0000
                     19.0000
                                9.0000
                                         9.0000
            11.1111
                      2.1111
                               11.0000
                                        -4.0000
                     -0.0400
                               10.1600
                                         7.7600
                     -1.7100 -15.9100
        П
                                         3.2400
```





# ¿hace falta cambiar el pivote? Si!

```
C =
```

18.0000	1.0000	19.0000	9.0000	9.0000
0	11.1111	2.1111	11.0000	-4.0000
0	0	-1.7100	-15.9100	3.2400
0	0	-0.0400	10.1600	7.7600





```
C =
```

```
18.0000 1.0000 19.0000 9.0000 9.0000

0 11.1111 2.1111 11.0000 -4.0000

0 0 -1.7100 -15.9100 3.2400

0 0 -0.0400 10.1600 7.7600
```

# Completamos la eliminación

```
C =
```

9.0000	9.0000	19.0000	1.0000	18.0000
-4.0000	11.0000	2.1111	11.1111	0
3.2400	-15.9100	-1.7100	0	0
7.6842	10.5322	0	0	0





#### Resumen:

Primero cambiamos la fila 1 por la 2

16	12	19	19	4
18	1	19	9	9
2	5	3	16	7
18	10	19	2	9

18	1	19	9	9
16	12	19	19	4
2	5	3	16	7
18	10	19	2	9





# Luego cambiamos la fila 3 por la 4

```
C =
```

```
18.0000
           1.0000
                     19.0000
                                 9.0000
                                            9.0000
          11.1111
                      2.1111
                                11.0000
                                           -4.0000
                                            7.7600
                     -0.0400
                                10.1600
                                            3.2400
                     -1.7100
                               -15.9100
      0
                 0
```

```
c =
```

18.0000	1.0000	19.0000	9.0000	9.0000
0	11.1111	2.1111	11.0000	-4.0000
0	0	-1.7100	-15.9100	3.2400
0	0	-0.0400	10.1600	7.7600





Fila 1 por la 2 Fila 3 por la 4

P =

0

1

п

п

1

П

п

0

П

П

П

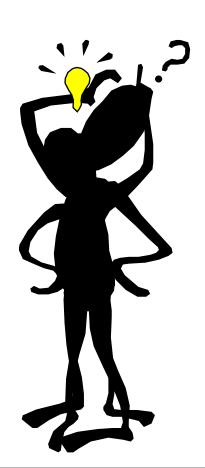
1

П

П

1

U







```
C =
```

9.0000 -4.0000 3.2400 7.6842

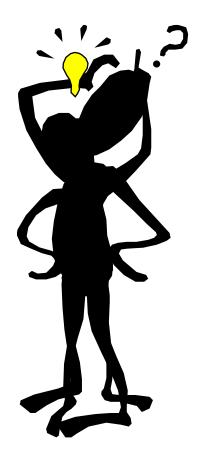
TT -

```
18.0000 1.0000 19.0000 9.0000

0 11.1111 2.1111 11.0000

0 0 -1.7100 -15.9100

0 0 10.5322
```







L =

1.0000	0	0	0
0.8889	1.0000	0	0
1.0000	0.8100	1.0000	0
0.1111	0.4400	0.0234	1.0000



¡Almacena los multiplicadores de la eliminación gaussiana!

#### 1era eliminación:

18	1	19	9	9
16	12	19	19	4
2	5	3	16	7
18	10	19	2	9

#### 2da eliminación:

9.0000	9.0000	19.0000	1.0000	18.0000
-4.0000	11.0000	2.1111	11.1111	0
6.0000	15.0000	0.8889	4.8889	0
0	-7.0000	0	9.0000	0

#### 3ra eliminación:

18.0000	1.0000	19.0000	9.0000	9.0000
0	11.1111	2.1111	11.0000	-4.0000
0	0	-1.7100	-15.9100	3.2400
0	0	-0.0400	10.1600	7.7600





#### Ventajas:

- ✓ La descomposición PLU realiza internamente el proceso de pivoteo parcial
- ✓ La resolución del sistema es simple, solo requiere sustitución hacia delante y hacia atrás





Si con la eliminación Gaussiana también resuelvo aplicando sustitución. ¿En donde esta la ventaja?





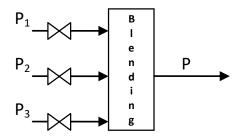
- ✓ La eliminación gaussiana con pivoteo se le realiza a la matriz ampliada y la descomposición PLU solo a la matriz de coeficientes.
- ✓ Si tenemos que resolver una sola vez el sistema no hay ventajas.
- ✓ Pero si debemos resolver un mismo sistema varias veces con distintos términos independientes aquí la descomposición PLU se realiza una única vez y la EG se le debe realizar a cada nueva matriz ampliada.



# **Ejercicio**



**<u>Ejercicio 1:</u>** Contamos con tres corrientes provenientes de diferentes líneas de producción y deseamos mezclarlas para obtener un único producto que cumpla con las especificaciones requeridas.



La descarga (P) debe tener un flujo másico de 32 kg/h, 84 kg/h y 34 kg/h de componentes A, B y C respectivamente.

Según análisis realizados, la composición (fracción de masa) de cada corriente que ingresa es:

$$A^{P1} = 0.2$$
  $B^{P1} = 0.6$   $C^{P1} = 0.2$   $A^{P2} = 0.4$   $B^{P2} = 0.6$   $C^{P2} = 0$   $A^{P3} = 0.1$   $B^{P3} = 0.5$   $C^{P3} = 0.4$ 

Deseamos conocer que cantidad de cada corriente debe ingresar al equipo para obtener el producto deseado.



#### Solución



$$A^{P1} = 0.2$$

$$B^{P1} = 0.6$$

$$C^{P1} = 0.2$$

$$A^{P2} = 0.4$$

$$B^{P2} = 0.6$$

$$C^{P2} = 0$$

$$A^{P3} = 0.1$$

$$B^{P3} = 0.5$$

$$C^{P3} = 0.4$$

$$0.2P_1 + 0.4P_2 + 0.1P_3 = 32$$

$$0.6P_1 + 0.6P_2 + 0.5P_3 = 84$$

$$0.2P_1 + 0P_2 + 0.4P_3 = 34$$



#### Solución



$$A = \begin{pmatrix} 0.2 & 0.4 & 0.1 \\ 0.6 & 0.6 & 0.5 \\ 0.2 & 0 & 0.4 \end{pmatrix} \quad x = \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 32 \\ 84 \\ 34 \end{pmatrix}$$



# Solución



$$A = \begin{bmatrix} 0.2 & 0.4 & 0.1 \\ 0.6 & 0.6 & 0.5 \end{bmatrix}$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{3} & 1 & 0 \\ \frac{1}{3} & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$U = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & \frac{3}{5} & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{5} & -\frac{1}{15} \\ 0 & 0 & \frac{1}{6} \end{pmatrix}$$





$$Ax = b$$

>> [L U P] = lu(A)

PLUx=b Nuevo sistema equivalente

$$z = Pb$$

Calculo directo de z

$$Ly = z$$

Obtenemos *y* por sustitución hacia delante

$$Ux = y$$

Obtenemos **x** por sustitución hacia atrás



# **Ejercicio**



#### Ejercicio 2:

Las descarga (P) ahora debe tener un flujo másico de 30 kg/h, 80 kg/h y 36 kg/h de componentes A, B y C respectivamente.

$$A = \begin{pmatrix} 0.2 & 0.4 & 0.1 \\ 0.6 & 0.6 & 0.5 \\ 0.2 & 0 & 0.4 \end{pmatrix} \quad x = \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 30 \\ 80 \\ 36 \end{pmatrix}$$



# **Ejercicio**



#### Ejercicio 2:

Las descarga (P) ahora debe tener un flujo másico de 30 kg/h, 80 kg/h y 36 kg/h de componentes A, B y C respectivamente.